**ORDENADOR**

**SEGMENTACIÓN**

OBTENER BORDES

IDENTIFICACIÓN DEL CENTRO DE LOS OBJETOS

BINARIZACIÓN POR UMBRAL

**ENTRADA**:

Correlación de sensores

OBTENER PIXELS ASILADOS

**SALIDA**:

Pantalla.

AJUSTE DE TwIST

ENMARCAR OBJETOS

**FILTRADO:**

***NON-LOCAL MEANS***

**DECONVOLUCIÓN**

**MÉTODO:**

***TwIST***

*Two-step Iterative Shrinkage/Thresholding*

**ALGORITMO:**

**PSF MÓVIL**

CONTAR OBJETOS

MÁXIMO NUMERO OBJETOS RANGO

VECINDAD 8 PIXELES

